

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : PROSIDING *

Lampiran 7
 Surat Edaran Dirjen Sumber
 Daya Iptek dan DIKTI
 Nomor : 0864/E4/2015
 Tanggal : 1 Oktober 2015

Judul Karya Ilmiah (Paper)	Multiple Festo Robotino Navigation using Gazebo-ROS Simulator		
Jumlah Penulis	3 Orang		
Status Pengusul **	Penulis Pertama	Penulis Ke 2	Penulis Korespondensi
Identitas Prosiding	a. Judul Prosiding	3rd International Conference on Applied Science and Technology (iCAST)	
	b. ISBN/ISSN		
	c. Tahun Terbit, Tempat Pelaksanaan		
	d. Penerbit/Organiser	Politeknik Negeri Padang	
	e. Alamat Repository PT/ Web Prosiding	https://icast.isas.or.id/2020/wp-content/uploads/Program-Book-ES.pdf	
	f. Terindeks di (Jika ada)	Google Scholar	

Kategori Publikasi Makalah (beri <input checked="" type="checkbox"/> pada kategori yang tepat)	<input checked="" type="checkbox"/>	Prosiding Forum ilmiah Internasional
	<input type="checkbox"/>	Prosiding Forum ilmiah Nasional

Hasil Penilaian Peer Review

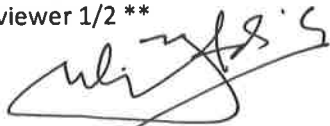
Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Prosiding		Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional	Nasional	
a. Kelengkapan unsur isi paper (10%)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	1.5		
c. Kecukupan dan kemutakhiran data /informasi dan metodologi (30%)	4.5		
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/prosiding (30%)	4.5		
Total = 100%	15		
Nilai Pengusul			

Catatan penilaian paper oleh Reviewer :

Pembahasan makalah yaitu ttg algoritma u. sistem navigasi yg didukung oleh Gazebo-ROS Sim.

Bandung,

Reviewer 1/2 **



.....
 Yuliani Erdani

NIP 196807021997021001

Unit Kerja : Jurusan Teknik Otomasi Manufaktur & Mekatronika

Jabatan : Lektor Kepala

Pangkat/Gol. Ruang : Pembina Utama Muda / IVc

*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

**coret yang tidak perlu

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : PROSIDING *

Lampiran 7
 Surat Edaran Dirjen Sumber
 Daya Iptek dan DIKTI
 Nomor : 0864/E4/2015
 Tanggal : 1 Oktober 2015

Judul Karya Ilmiah (Paper)	Multiple Festo Robotino Navigation using Gazebo-ROS Simulator		
Jumlah Penulis	3 Orang		
Status Pengusul **	Penulis Pertama	Penulis Ke 2	Penulis Korespondensi
Identitas Prosiding	a. Judul Prosiding	3rd International Conference on Applied Science and Technology (iCAST) ✓	
	b. ISBN/ISSN		
	c. Tahun Terbit, Tempat Pelaksanaan		
	d. Penerbit/Organiser	Politeknik Negeri Padang	
	e. Alamat Repository PT/ Web Prosiding	https://icast.isas.or.id/2020/wp-content/uploads/Program-Book-ES.pdf ✓	
	f. Terindeks di (Jika ada)	Google Scholar ?	

Kategori Publikasi Makalah (beri <input checked="" type="checkbox"/> pada kategori yang tepat)	<input type="checkbox"/>	Prosiding Forum ilmiah Internasional
	<input checked="" type="checkbox"/>	Prosiding Forum ilmiah Nasional ✓

Hasil Penilaian Peer Review

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Prosiding		Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional	Nasional	
a. Kelengkapan unsur isi paper (10%)	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	✓		
c. Kecukupan dan kemitakhiran data /informasi dan metodologi (30%)	✓		
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/prosiding (30%)	✓		
Total = 100%	15		
Nilai Pengusul			

Catatan penilaian paper oleh Reviewer :

Revisi pada struktur navigasi robot multiple festo menggunakan ROS simulator sesuai sasaran & tujuan

Bandung,
 Reviewer 1/2 **



..... Ismet P.1

NIP 196006031992011001

Unit Kerja : Jurusan Teknik Perancangan Manufaktur

Jabatan : Lektor Kepala

Pangkat/Gol. Ruang : Pembina Tk-I / IV b

*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah
 **coret yang tidak perlu